جواد حسین زاده ٬ ، امیر حسین اقبالی ٬ ، علی نعمتی حیاتی ۳ <sup>۱</sup> دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی عمران – ژئوتکنیک دانشگاه آزاد اسلامی واحد اسلامشهر، تهران، ايران. <sup>۲</sup> عضو هیات علمی گروه مهندسی عمران – دانشکده فنی- مهندسی، دانشگاه آزاد اسلامی واحد اسلامشهر، تهران، ايران. <sup>۳</sup>دکتری تخصصی (PhD) مهندسی عمران – ژئوتکنیک، دانشجوی سابق دکتری تخصصی <sup>۳</sup> ژئوتکنیک دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه صنعتی شریف، تهران، ایران.

دریافت مقاله: ۱۶ آبان ماه ۱۳۹۶ اصلاح مقاله: ۱۱ دی ماه ۱۳۹۶ پذیرش نهایی: ۱۴ دی ماه ۱۳۹۶

#### چکیدہ

در اثر حفاری تونلها و فضاهای زیرزمینی در داخل خاک، چه به صورت سنتی و چه به صورت مکانیزه و با استفاده از ماشین حفاری پیشرفته، شرایط تنش در زمین تغییر میکند که الزاماً تغییر شکلهایی را به همراه خواهد داشت. به این ترتیب که تاج تونل بر اثر حفاری، نشست کرده که ممکن است نهایتاً به نشست سطح زمین منجر شود و یا در تونل و دهانه آن ریزش هایی صورت گیرد. البته میزان نشست سطح زمین در روشهای پیشرفته حفاری به مراتب بسیار کمتر از روشهای سنتی خواهد بود. این در حالیست که مدلسازی عددی صحیح و دقیق حفاری مکانیزه بوسیله TBM بسیار پیچیدهتر می باشد. به همین دلیل در این تحقیق با استفاده از روش عددی اجزاء محدود و نرم افزار sinx و در نظر گرفتن مدل رفتاری TBM و همچنین تعیین Matage مورد نیاز برای مدلسازی تونل در حفاری مکانیزه پرداخته می شود. بدین صورت که ابتدا مدلهایی بصورت NATM در تونلهای حفاری به متری مدلسازی و نشست آنها با نشست رابطه تحلیلی قیاس شده و در ادامه رابطهای به منظور تخمین بهترین Matage برای مدلسازی حفاری مکانیزه در نواره یه مانیزه پرداخته مدلسازی و نشست آنها با نشست رابطه تحلیلی قیاس شده و در ادامه رابطهای به منظور تخمین رواژگان کلیدی: فضاهای زیرزمینی، حفاری مکانیزه، Ratage ارائه شده است.

پیشبینی نشست

مقدمه

بطور کلی حفر تونل و دیگر سازههای زیرزمینی منجر به حذف تودهای از خاک و سنگ محل و بروز تغییرات قابل توجه در وضعیت تنش اطراف آنها میگردد. از جمله پدیدهی ناشی از این دستخوردگی وقوع نشستهای در سطح میباشد که این امر به ویژه در مورد تونلهای کم عمق حفر شده در مناطق شهری و به خصوص به هنگام عبور از زیر مناطق مسکونی یا بافت قدیم شهرها از اهمیت زیادی برخوردار است.

گزارش (Terzaghi (1942) از اولین گزارشهایی است که تأثیر نوع خاک را در انتقال نشست به سطح زمین نشان میدهد. او در مورد خاکهای دانهای عقیده دارد که کل جابجایی های زمین در محل تونل به علت اتساع، به تدریج تا سطح زمین مستهلک میشود و در واقع از میزان نشست از تراز تونل تا سطح زمین کاسته می گردد. در صورتی که در خاکهای رسی چون تغییر حجم خیلی کم است و لایههای خاک به علت چسبندگی تحت تأثیر پیوستگی هستند، از اینرو با اندازه گیری نشست در سطح زمین میتوان به وجود تغییرشکل دهانه تونل پی برد[۱].

طی سالهای اخیر توصیههای (Peck (1969 در گزارش وی به کنفرانس مکانیک خاک و پیسازی در مکزیکوسیتی، اساس محاسبات تونلها در زمینهای نرم بوده است. نتایج Peck مبتنی بر تجزیه و تحلیل مشاهدات عملی بر تونلهای ساخته شده بوده است. با این وجود در این مدت توصیههای وی با مشاهدات رفتار تونلهای متعدد اجرا شده تصحیح و تکمیل گشتهاند [7].

نشست ماکزیمم در تونل سازی در خط مرکزی تونل و در سطح زمین رخ میدهد. برای محاسبه مقدار نشست ماکزیمم روابط مختلفی توسط افراد گوناگون ارائه شده است میتوان به (2001) Bobet، (2003) Herzgo، (2005) Shahriyar، (2005) Shahriyar، (2005) Hajjar et al (2014)، Booker & Verruijt، (1996) و Mroueh & Shahrour (2006) اشاره نمود [۹]-[۳]. روشی تحلیلی برای آنالیز تغییر مکان های خاک اطراف یک حفره در یک نیم فضا که بر پایه تئوری های الاستیسیته استوار است توسط (1987) Sagaseta از تغوری الاستیسیته و است تغییر مکان های خاک اطراف یک حفره در یک نیم فضا که بر پایه تئوری های الاستیسیته استوار است توسط (1987) Sagaseta ورش تقریبی مکان ارائه نمودند. آنها از تئوری الاستیسیته و زمان محکن ارائه نمودند. آنها از تئوری الاستیسیته و روش تقریبی که Sagaseta پیشنهاد کرده بود، استفاده نمودند ولی از دقت لازم برخوردار نبودند.

روش تحلیلی (2001) Bobet برای بررسی نشست و تغییرشکلهای زمین در اثر حفر تونلهای سطحی در محیطهای خشک، محیطهای اشباع و همچنین محیطهای اشباع همراه با فشار هوا ارائه شده است. این روش در مناطقی که نسبت عمق به شعاع بیش از ۱/۵ است، اعتبار دارد ( h/ro>1.5 ) ( شکل ۱). توجه ویژهی این روش، بررسی و تعیین نشست حاصل از حفر تونل در کوتاه مدت (با فرض عدم اتلاف زیاد فشار منفذی) میباشد [۳]. معادلات Bobet برای زمینهای خشک به شرح ذیل تعریف می شوند:



شکل ۱: تونل با سرباره H [۳]

$$u_{r} = \frac{1+\nu}{E} \{ -a_{0}/r + [c_{1}'r^{-2} + c_{1}(1-\nu)\ln r + d_{1}'(1-2\nu)\ln r] \sin\theta + [2a_{2}'r^{-3} + 4(1-\nu) \\ b_{2}'r^{-1}]\cos2\theta + [3c_{3}'r^{-4} + (5-4\nu)d_{3}'r^{-2}]\sin3\theta \}$$
(1)

$$u_{\theta} = \frac{1+\nu}{E} \left\{ - \left[ c_{1}'r^{-2} - c_{1} \left( (1-\nu)\ln r + \nu \right) - d_{1}' \left( 1-2\nu \right) \left( \ln r - 1 \right) \right] \cos \theta - 0.5 \left[ -4 a_{2}'r^{-3} + 4 \left( 1-2\nu \right) b_{2}'r^{-1} \right] \sin 2\theta + \left[ 3c_{2}'r^{-4} + (1-4\nu) d_{2}'r^{-2} \right] \cos 3\theta \right\}$$
(7)

 $U_{y} = u_{r} \sin\theta_{0} + u_{\theta} \cos\theta_{0}$ 

(٣)

ضرایب معادلات ۱ و ۲ در جدول ۱ آمده است:

جدول ۱: ضرایب در معادله (2001) Bobet

$$C = \frac{Er_0 (1-v_s^2)}{E_s A_s (1-v^2)} \qquad F = \frac{E_{r_0}^3 (1-v_s^2)}{E_s I_s (1-v^2)}$$

$$\frac{2}{0} r \frac{o^{r/w} F + C}{FC} \frac{F_{2} + FC}{y_{v-1}} \frac{y_{v-1} (k+1 h\gamma}{y_{v-1}} 5.0 = _0 a \qquad c_1 = -\gamma r_0^2$$

$$c_1' = \frac{1}{8} \left(k - \frac{v}{1-v}\right) \gamma r_0^4 \qquad d_1' = \frac{1}{4} \frac{1-2v}{1-v} \gamma r_0^2$$

$$a_2' = -\frac{1}{4} \frac{(F+6)(1-v)}{(1-v)F + 3(5-6v)} \gamma h(1-k) r_0^4 \qquad b_2' = \frac{1}{4} \frac{2(1-v)F + 3}{(1-v)F + 3(5-6v)} \gamma h(1-k) r_0^2$$

$$c_3' = \frac{1}{12} \frac{(1-v)F + 4(5-4v)}{(1-v)F + 8(7-8v)} \gamma (1-k) r_0^4 \qquad d_3' = -\frac{1}{8} \frac{(1-v)F + 8}{(1-v)F + 8(7-8v)} \gamma (1-k) r_0^4$$

پارامتر فضای خالی در معادله (Bobet (2001) از رابطه ۴ بدست میآید :

$$w = \frac{\text{ground loss (\%)}}{100} \frac{\pi r_0^2}{2\pi r_0} = \frac{V_1(\%)}{200} r_0 \tag{(f)}$$

در روابط فوق، پارامترها بصورت زیر تعریف میشوند:

(۵)

 $A_{S}$ .  $I_s$  = area and moment of inertia of cross section of liner

E, v = Young's modulus and Poisson's ratio of ground

 $E_s$ ,  $v_s$  = Young's modulus and Poisson's ratio of liner

h = depth of center of tunnel below ground surface

k = coefficient of earth pressure at rest

 $\gamma$  = total unit weight of ground

w = gap between ground and liner

 $U_r$ ,  $U_{\theta}$  = displacements of ground in polar coordinates

 $r_0 = radius of tunnel$ 

همچنین نعمتی حیاتی و همکاران (2012) معادله و نمودارهایی را بهمنظور بدست آوردن حجم از دست رفته در روابط (2001) Bobet در تونلهای NATM ارائه کردند:

$$V_{l} = a_{2}N_{2}^{2} + a_{1}N_{2} + a_{0}$$

 $N_{1} = (\gamma r_{0}/c)(1 - \sin \varphi)/\cos \varphi$   $N_{2} = H/D$   $N_{3} = L_{unsupported}/D$  (%)  $(\Lambda)$ 

<sup>1</sup>Nemati Hayati 2012

در این روابط،  $r_0^{r_0}$  شعاع تونل،  $\gamma$  وزن مخصوص کل خاک، H ارتفاع سرباره تونل، Lunsupported گام حفاری، D قطر تونل و  $\varphi$  زاویه اصطکاک داخلی خاک است [۱۰].

## ۱– مدلسازی عددی

برای مدلسازی طولی تونل ابعاد بهینه به گونهای انتخاب میشوند که توزیع تنشهای القائی ناشی از حفر تونل در مرزهای مدل با تنش اولیه قبل از حفر برابر شوند. شرط دیگر این است که نشست در مرزهای مدل قابل صرفنظر کردن باشد. این موارد در مدلسازی تونل در هر دو راستای طولی و عرضی حائز اهمیت میباشند.

برای تعیین ابعاد مناسب برای مدل در راستای عرضی، پس از انجام آزمونهایی به صورت سعی و خطا با درنظر گرفتن موارد بالا، پهنای مناسب مدل در راستای عرضی، سه برابر شعاع تونل تعیین شد.

برای مدلسازی طولی طبق تحقیق صورت گرفته توسط (Franzius (2005) باید خاکی که پشت تونل در آخرین مرحله حفاری در مدلسازی باقی میماند حداقل به اندازه طول حفاری شده باشد[۱۱].

#### ۱–۱– هندسه مدل

قطر تونل دایرهای D= 9 m در نظر گرفته شدهاست و در همه حالات ثابت میباشد، عمق سرباره متغیر بوده و از ۴/۵ تا ۲۷ متر میباشد ( ۴/۵، ۹، ۱۳/۵، ۱۸ و ۲۷).

#### ۲-۱- مشخصات و رفتار مصالح

بعد از ایجاد مدل هندسی، باید خاک موجود در محیط تعیین شود. در اینجا خاک منطقه حفاری تونل به صورت خشک در نظر گرفته شده و از وجود آب زیر زمینی صرف نظر شدهاست. برای خاک مورد نظر چهار مقدار مختلف چسبندگی در نظر گرفته شده است. با توجه به مدل رفتاری Hardening Soil مشخصات رفتاری خاک در جدول ۲ و مشخصات پوشش بتنی هم در جدول ۳ آمدهاست.

مقدار		پارامتر
$\gamma = \gamma \cdot$	$KN/m^3$	وزن مخصوص
$E_{50}^{ref} = 1 \cdot \delta$	$KN/m^2$	سختی سکانت
$E_{oed}^{ref} = \gamma \cdot \delta$	$KN/m^2$	سختی مماسی
$E_{ur}^{ref}$ = Y/ $\Delta$ * 1 · $^{\Delta}$	$KN/m^2$	سختی باربرداری – بارگذاری مجدد
۰۴، ۲۰، ۲۰، ۱۰	$KN/m^2$	چسبندگی
$arphi$ = $ ilde{r}$ .		زاویه اصطکاک داخلی
$oldsymbol{\psi}$ = ۵		زاويه اتساع
$v_{ur} = \cdot / r$		نسبت پواسون برای باربرداری - بارگذاری مجدد
$p^{ref}$ = ) $\cdot \cdot$		تنش مرجع برای سختی
$k_0 = \cdot / \Delta$		مقدار $k_0$ برای تحکیم عادی
$R_f = \cdot / \delta$		نسبت گسیختگی

جدول ۲: خواص مکانیکی و فیزیکی خاک بر اساس پارامترهای اخذ شده از مطالعه موردی نعمتی حیاتی و همکاران [۱۰]

ISSN: 2475-3673
http://www.Racj.ir

<b>جدول ۳:</b> مشخصات پوشش بتنی					
مقدار		پارامتر			
الاستيك <sup>٢</sup>		نوع مواد			
$EA = 1 \cdot $ <sup>v</sup>	KN/m	صلبيت محورى			
$EI = 1/\cdot \tau * 1 \cdot^{\circ}$	$KNm^2/m$	صلبيت خمشى			
$d=\cdot$ /۳۵	m	ضخامت			
$W = \lambda/F$	KN/m/m	وزن			
$v = \cdot / r$		نسبت پواسون			

## $\sum$ Mstage < 1 سازه تونل با-۳-۱

با Plaxis این امکان وجود دارد که برای شبیهسازی روش ساخت، تونل با پوشش بتن پاشیده (شاتکریت) ایجاد نمود (NATM). روشهای مختلفی در متون فنی برای آنالیز سازههای تونل مطابق با روش تونلسازی اتریشی جدید (NATM) تعریف شده است. یکی از اینها روش β نامیده میشود. بجای وارد کردن مقدار β در Plaxis میتوان از گزینه ساخت مرحلهای با سطح نهایی کاهش یافته Mstage∑ استفاده نمود [۱۲].

# ۱-۴- مراحل حفاری

با توجه به اینکه قطر حفاری دستگاه TBM، ۹ متر میباشد و همچنین ۹ متر نزدیک به سینه کار در هنگام حفاری بدون پوشش بتنی میباشد، لذا گامهای حفاری در مدلسازی تونل ۹ متر در نظر گرفته شدهاست.

برای از بین بردن تاثیر ورودی تونل ابتدا لاینینگ و سپس حفاری انجام میشود تا از جابجائیها و تاثیرات پرتال مدل جلوگیری شود، طول پرتال هم برابر با عمق روباره در نظر گرفته شده است (شکل ۲).



## شکل۲: ایجاد پوشش بتنی در ورودی تونل بدون خاکبرداری برای از بین بردن اثر پرتال

نصب پوشش بتنی یکی از اجزای اصلی در پیشروی تونل است. طول مدل تونلهای مورد بررسی برای از بین بردن اثر پرتال تقریبا ۱۰۰ متر در نظر گرفته شدهاست. در این مدلسازی بعد از پرتال، ۹ متر حفاری صورت گرفته و در فاز بعدی، ابتدا فاز قبلی بوسیله پوشش بتنی نگهداری شده و در همین فاز ۹ متر دیگر پیشروی انجام خواهد شد. این کار تا جایی ادامه مییابد تا حالت پایدار آیجاد شود (شکل ۳).

	из Тиф		•
I			Ì
6	110177775555577777777777777777777777777		
Sen	22 ++	#	•

## شکل۳: خاکبرداری و ایجاد ورودی تونل

<sup>2</sup>Tunnel Boring Machine <sup>3</sup>Stable

در این پروژه سعی شده است ابتدا مدلهایی بصورت حفاری مرحلهای (NATM) با استفاده از چسبندگی، روباره و همچنین Mstage های مختلف ( ۰۰/۱، ۲/۱، ۲/۱، ۱/۱) ایجاد و سپس نشستهای حاصل با نشستهای بدست آمده از رابطه Bobet مقایسه شده که پس از ترسیم Mstage می بسیاری، Sobet های بهینه بدست می آید که با نام Mstage های بسیاری، Mstageهای بهینه بدست می آید که با نام Correlation شناخته می شود.

## ۱-۶- نتایج

تمام مدلهایی که بوسیله نرم افزار Plaxis و با استفاده از چسبندگیهای مختلف، سربارههای متفاوت و همچنین Mstage∑های مختلف مدلسازی شده و نشست قائم آنها محاسبه شدهاست درجدول ۴، ۵ و ۶ آمده است. در خانههایی که عددی وجود ندارد به دلیل ناپایداری<sup>6</sup>مدل در آن حالت خاص میباشد. در شکل ۴ نمونهای از مدلسازی در حالت ۳ = H/D آمده است.



شكل۴: نشست بيشينه براي H/D=3 و Mstage= 0.7 (i) ،C=20 kPa و Mstage= 0.8 (ii) و Mstage= 0.8 (ii)

Maximum	Mstage											
Vertical												
Displacem			20.0 30.0									
ent [mm]												
H/D	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40
5.0	90.1	77.1	63.1	51.1	4.34	3.99	3.72	3.41		7.16	6.40	5.95
1	2.64	2.45	2.35	2.28	5.73	5.41	5.09	4.94	9.88	9.16	8.65	8.38
5.1	3.58	3.42	3.18	3.14	7.85	7.47	7.30	7.09	13.12	12.47	12.04	11.83
2	4.16	3.97	3.85	3.78	9.78	9.50	9.23	8.27	16.30	15.77	14.55	14.27
3	5.19	5.13	5.11	5.09	11.35	11.44	11.25	11.18	19.82	19.46	19.19	18.93

قائم حاصل از مدل سازی طولی	جدول ۴: ماکزیمم نشست های
----------------------------	--------------------------

#### ادامه جدول ۴: ماکزیمم نشست های قائم حاصل از مدل سازی طولی

Maximum Vertical	Mstage											
Displacement [mm]	0.40			0.50				0/60				
H/D	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40
0.5			10/53	9.41								
1	15.19	13.92	13.18	12.53	22.88	20.17	18.70	17.65		29.50	26.14	24.30
1.5	19/67	18.71	18.00	17.49	27.83	26.32	25.28	24.48	39.56	36.44	34.85	33.04
2	24.84	23.70	21.80	21/20	32.79	33.81	30.65	29.55	51.75	47.33	41.99	40.07
3	29/47	28.82	28/29	27.78	41.45	40.32	39.27	38.52	57.40	55.17	53.32	53.32

ادامه جدول ۴: ماکزیمم نشست های قائم حاصل از مدل سازی طولی

Maximum Vertical		Mstage											
Displaceme nt [mm]		0.70				0.80				0.90			
H/D	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40	C=10	C=20	C=30	C=40	
0.5													
1			37.81	33.62				49.37					
1.5	53.39	53.39	48.42	45.21			69.68	62.77					
2	83.48	67.02	57.52	53.78			83.52	73.40				119.37	
3	80.39	75.11	71.49	68.55		120.64	100.00	92.15				143.55	

Bobet با استفاده از رابطه تحلیلی ارائه شده توسط نعمتی حیاتی و همکاران [۲۰۱۲] حجم از دست رفته، بدست آمده و با استفاده از رابطه (2001) نشست بیشینه محاسبه خواهدشد. بنابراین با توجه به مشخصات جدول ۴ باید ۲۰ نشست محاسبه شود که در همه حالتهای مورد بررسی (2001) نشست می محاسبه شود که در همه حالتهای مورد بررسی  $N_3 = \frac{L}{D} = 1$  می باشد. چون گام پیشروی و قطر تونل با هم برابر می باشند، ماکزیمم نشستهای بدست آمده از این روابط تحلیلی در جدول ۵ آمده است.

Maximum Vortical	N1= $(\gamma r/c)(1-\sin \varphi)/\cos \varphi$								
Displacement [mm]	$N_1 = 5.196$	$N_1 = 2.598$	$N_1 = 1.732$	$N_1 = 1.299$					
N <sub>2</sub> =H/D	C=10 kPa	C=20 kPa	C=30 kPa	C=40 kPa					
0.5	7677.21	14.492	12.0654	10.8506					
1	22.8971	16.4467	14.2973	13.2179					
1.5	23.0057	17.2575	15.3463	14.384					
2	22.1261	16.9318	15.2015	14.3371					
3	17.272	12.8306	11/3501	10.6117					

جدول ۵: ماکزیمم نشست های بدست آمده از رابطه تحلیلی نعمتی و همکاران

برای بدست آوردن Mstage بهینه در هر چسبندگی و هر H/D، نمودارهایی بر حسب Mstage و Mstage و Maximum Vertical و Mstage و ۶ و ۶ و ۶ مراک و ۶ و شریم شده و نشستهای جدول ۵ با آن نمودارها تقاطع زده شده تا بهترین Mstage برای مدل سازی حاصل شود (جدول ۶ و شکلهای ۵ و ۶).

M-4	N <sub>1</sub>										
Ivistage	5.196	2.598	1.732	1.299							
$N_2 = H/D$	C=10 kPa	C=20 kPa	C=30 kPa	C=40 kPa							
0.5			0.4395	0.4263							
1	0.5	0.44032	0.42	0.413							
1.5	0.4408	0.376	0.355	0.345							
2	0.3238	0.3146	0.3089	0.3							
3	0.2699	0.217	0.2012	0.19							





 $H/D=1/\delta$  شکل۵: نمودار با مشخصات C=1و



شکل۶: نمودار با مشخصات C=۴۰ و C=۴۰

Mstage به دلیل کم بودن سرباره و چسبندگی در H/D=۰/۵، نشست حاصل از رابطه تحلیلی و مدلسازی عددی با یکدیگر تقاطع نداشتند و Mstage بهینه برای ۱۰و۲۰-C حاصل نشد.

برای بدست آورن رابطه کلی از Mstage ها، نمودارهایی با استفاده از جدول ۸ ترسیم شده بدین شکل که محور افقی N<sub>2</sub> و محور قائم را Mstage تشکیل میدهد. چهار نمودار حاصل به همراه برازش خطی هر نمودار در شکل ۷ آمده است.



#### شکل ۷: نمودارهای ترسیم شده بههمراه معادله برازش

با استفاده از نمودار شکل ۷ میتوان دریافت که رابطه خطی Mstage= aN2+b بین N2 و Mstage برقرار است که ضرایب آن باید تعیین شود. برای بدست آوردن a و b، دو نمودار ترسیم شده که محور قائم نمودارها، a و b، مندرج در معادلات شکل۷ میباشد و محور افقی N1 است.





شکل ۸: نمودار مربوط به a به همراه معادله برازش

شکل ۹: نمودار مربوط به b به همراه معادله برازش

با توجه به نمودارهای ۸ و ۹ می توان نوشت:

 $b = 0.029 N_1 + 0.4582$  (9)

 $a = -0.0052N_1 - 0.0927$ 

با جاگذاری معادلات بدست آمده a و b در معادله Mstage= aN2+b، معادله زیر حاصل خواهدشد:

$$Mstage = -0.0052N_1N_2 - 0.0927N_2 + 0.029N_1 + 0.4582$$
(1.)

معادله حاصل به N<sub>1</sub> و N<sub>2</sub> وN<sub>3</sub> وابسته میباشد و از طرفی همانطور که قبلا بیان شد با توجه به برابر بودن L و N<sub>3</sub>=L/D ،D برابر یک بوده و برخلاف تونل NATM در رابطه وارد نمیشود.

برای راستی آزمایی این نتایج، رگرسیون خطی حاصل از تمام نمودارها تهیه شده که دارای دقت بسیار بالایی می باشد (عدد رگرسیون بالای (۰/۹۰).

# نتيجهگيرى

در این تحقیق با استفاده از ترکیب تحلیل عددی ( Plaxis 2D ) و همچنین رابطه تحلیلی ارائه شده توسط نعمتی حیاتی و همکاران (۲۰۱۲) که مربوط به تونلهای NATM می باشد، رابطه تحلیلی برای بدست آوردن Mstage در نرم افزار Plaxis برای مدل سازی تونلهای حفاری شده توسط دستگاه TBM ارائه شده است. استفاده از این رابطه برای رسیدن به نشستی با بالاترین دقت مورد استفاده قرار می گیرد

منابع و مراجع

- Terzaghi, K. 1942. Shield tunnels of the Chicago Subway. Journal of the Boston Society of Civil Engineers, 29(3):163–210
- [2] Peck RB. Deep excavation and tunnelling in soft ground. State-of-the-art report. 7th Int. Conf. Soil Mechanics and Foundation Engineering, Mexico, 1969; 225–290
- [3] Bobet A. Analytical solutions for shallow tunnels in saturated ground. Journal of Engineering Mechanics-ASCE 2001; 127(12):1258–1266.
- [4] Herzog M., "Surface subsidence above shallow tunnels", Bautechnik, Vol. 64, No. 11(1985) 375-377 (in German).

```
[6] شهریار ک. و راست بود ب.، ۲۰۰۵، " کاربرد روشهای عددی در پیشبینی نشست سطحی ناشی از تونلسازی"، دومین
کنگره ملی مهندسی عمران ۱۳۸۴.
```

- [6] González, C., and Sagaseta, C., 2001. "Patterns of soil deformations around tunnels. Application to the extension of Madrid Metro". Computers and geotehenics Vol 28, pp 445-468.
- [7] Verruijt, A. and Booker, J. R., "Surface settlement due to deformation of a tunnel in a elastic half plane", Geotechnique, Vol. 46, No. 4, pp. 753-756, 1996.
- [8] Hajjar M, Nemati Hayati A, Ahmadi M M, and Sadrnejad A S (2014). "Longitudinal Settlement Profile in Shallow Tunnels in Drained Conditions." DOI:10.1061/(ASCE)GM. 1943-5622.0000447. © 2014 American Society of Civil Engineers
- [9] M roueh H, Shahrour I. A simp lified 3D mod el for tunnel construction using tunnel boring machines. Tunnell Underground Sp ace Technol, in p ress, doi: 10.1016/j.tust.2006.11.008
- [10] Nemati Hayati, A., Ahmadi, M. M., Hajjar, M., and Kashighandi, A. (2013). "Unsupported advance length in tunnels constructed using New Austrian Tunnelling Method and ground surface settlement." Int. J. Numer. Anal. Methods Geomech., 37(14), 2170–2185.
- [11] Franzius JN, Potts DM. Influence of mesh geometry on three-dimensional finite-element analysis of tunnel excavation. International Journal of Geomechanics 2005; 5(3):256–266.
- [12] Plaxis2D User's Manuals, Version 8.6, 2009.